

Aussagen:

- Anmeldung zur Tutorien
bis Mittwoch über Moses
- Bis Mittwoch: 3er-Gruppen für HA/PA bilden.
- Modulklausur: 22. Juli, 4. Okt.
- Schein-Kriterien:
 - 50% Punkte HA
 - 3 PA, davon jeder einmal vorstellen
 - Projekt

• Rücksprachen

• 1. HA / PA: diese Woche

HA-Ausgabe: Di, 14:15 Uhr

PA-Ausgabe: Do / Fr

Inhalt: Algorithmen, Datenstrukturen,
Grundlagen aus Theor. Informatik

Sortieren

bislang: Bubble sort, Selection Sort,
Insertion Sort: Aufwand $\Theta(n^2)$
Merge Sort: Aufwand $\Theta(n \log n)$
Quick Sort: Aufwand
- worst case $\Theta(n^2)$
- average case $\Theta(n \log n)$

Heap Sort $O(n \log n)$ Vergleiche im
worst case
empirisch vergleichbar mit Merge Sort.

Verwende eine dynamische Datenstruktur:
Heap

Ein Heap ist eine spezielle Variante einer Priority Queue

Wertebereich: homogenen Kompon. Typ
(wie bei array)

alle Komponenten haben u.a.
einen Schlüssel.

Eine Priority Queue unterstützt die folgenden Operationen:

1) Einfügen einer Komponente
insert ()

2) Zugriff auf Komponente mit
größtem Schlüssel
maximum ()

3) Entfernen Komponente mit dem
größten Schlüssel
extractMax ()

[4) Ändern eines Schlüssels
changeKey ()]

All diese Operationen sollen möglichst effizient (schnell) durchführbar sein.

Im Falle eines Heaps:

insert() : $O(\log n)$

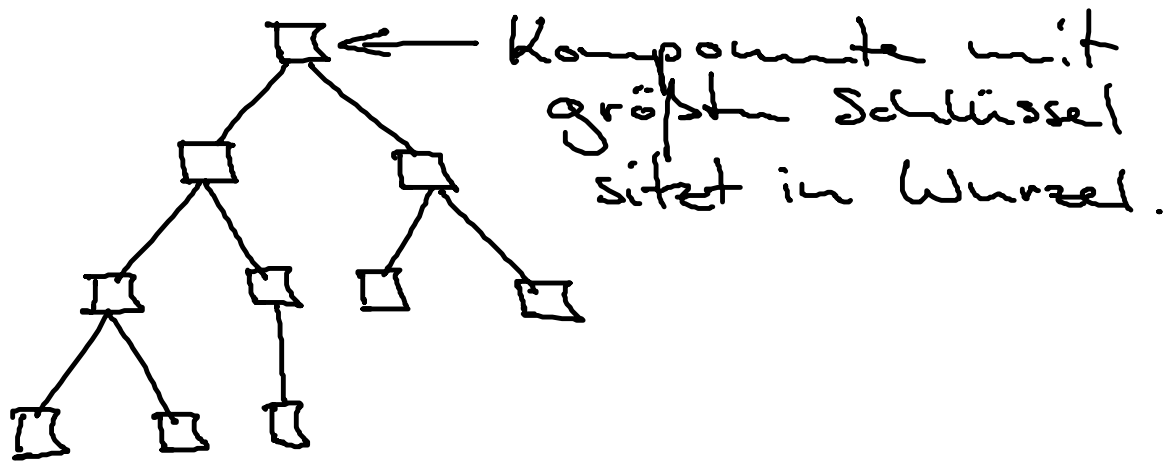
maximum() : $O(1)$

extractMax() : $O(\log n)$

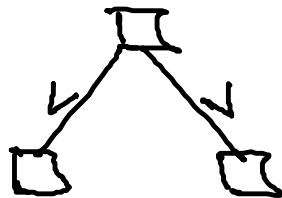
changeKey() : $O(\log n)$

grobe Vorstellung eines Heaps:

voller binärer Baum



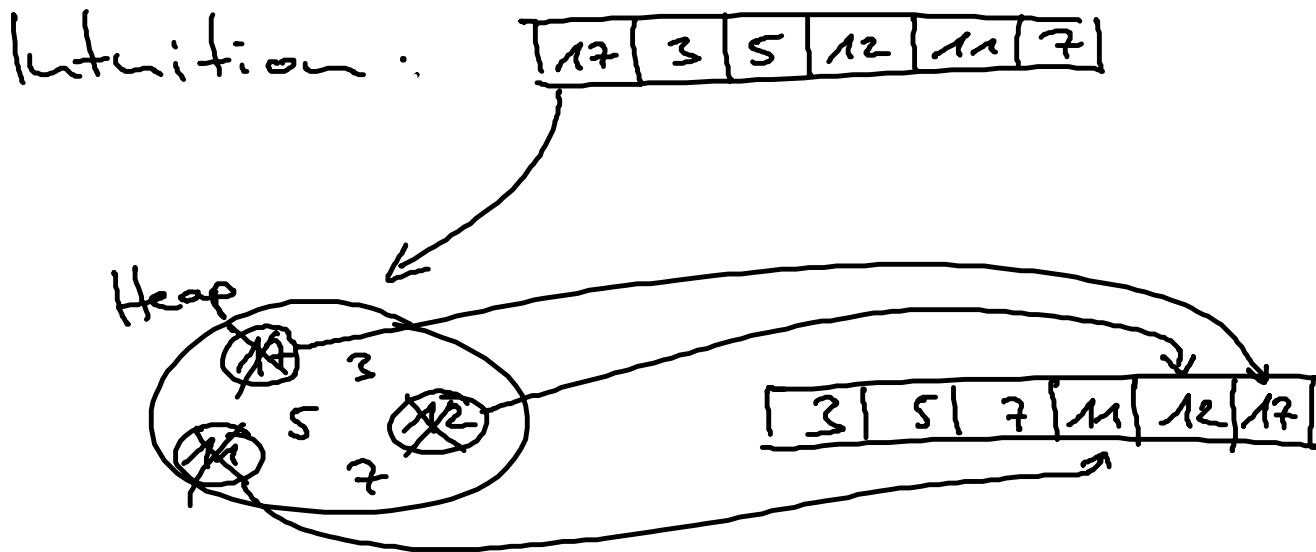
Bedingung: Für jeden Knoten gilt:
Die Schlüssel seiner Kinder sind
kleiner als der eigene Schlüssel



Großstruktur von Heapsort:

Grobstruktur von Heapsort

1. Gegeben sei das Array $vec[]$ mit n Komponenten.
2. Initialisiere den Heap mit den Komponenten von vec .
3. **for** $i := n - 1$ **downto** 0 **do**
 - 3.1 Greife auf das größte Element des Heaps zu.
 - 3.2 Weise diesen Wert der Arraykomponente $vec[i]$ zu.
 - 3.3 Entferne das größte Element aus dem Heap.



Schleifeninvariante: Nach j Durchläufen der Schleife stehen die j größten Elemente sortiert in den letzten j Einträgen des Arrays.

Aufwand:

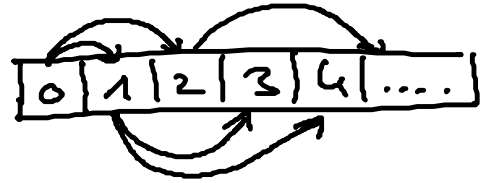
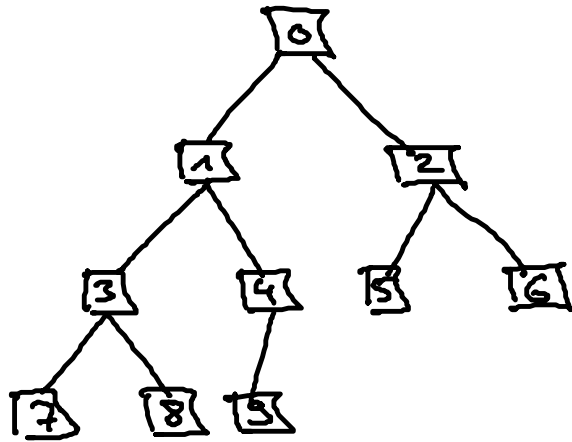
$$\text{Aufbau des Heaps: } \sum_{i=1}^n O(\log i) \\ \in O(n \log n)$$

n -maliges Extrahieren des Maximums:

$$\sum_{i=0}^{n-1} O(\log(n-i)) \in O(n \log n).$$

Implementierung des Heaps

in Array: Interpretiere Array als vollen binären Baum:



Die Kinder von Knoten i haben die Nummern $2i+1, 2i+2$

Def: Ein Array erfüllt die Heapeigenschaft genau dann wenn jeder Knoten in dem zugeh. vollen binären Baum einen größeren Schlüssel besitzt als seine Kinder.

$$\forall i : \text{vec}[i].\text{key} > \text{vec}[2i+1].\text{key} \\ \text{und} \quad \quad \quad > \text{vec}[2i+2].\text{key}$$

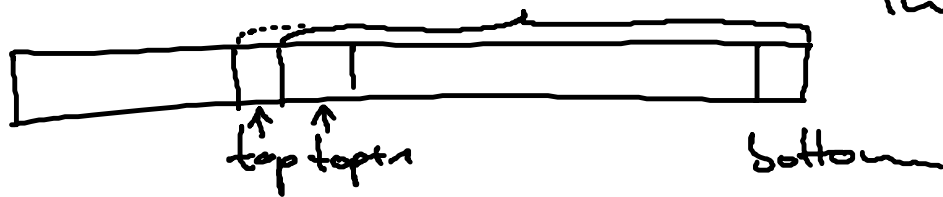
(sofern $2i+1, 2i+2 < n$ (Länge des Arrays)).

Folgerung:

- größtes Element steht in $vec[0]$
- entlang eines Weges von der Wurzel zu einem Blatt fallen die Schlüssel streng monoton.

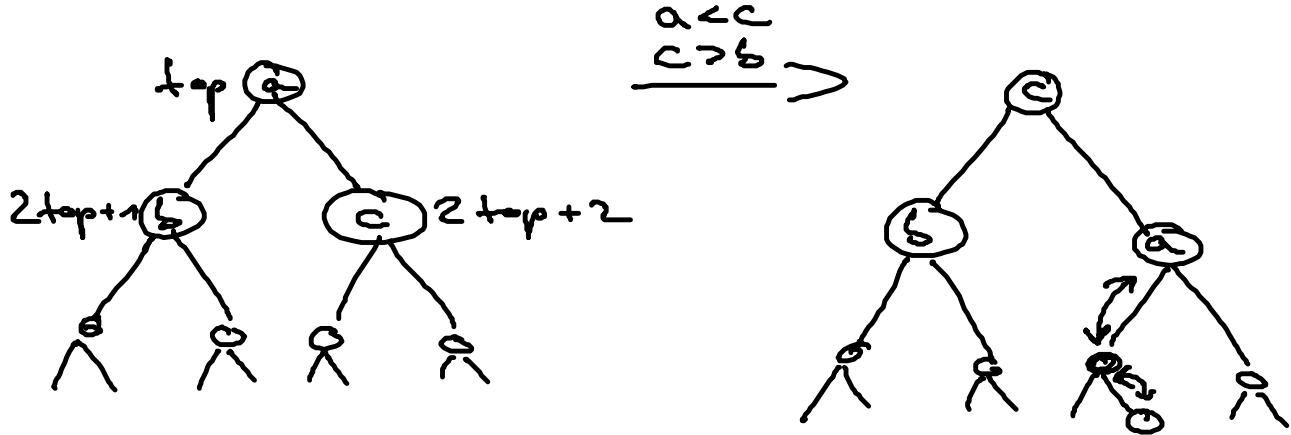
Methode zur Herstellung der Heapeigensch.

void heapify (Item[] vec, int top, int bottom)



- setze voraus, dass Heapeigenschaft erfüllt ist in Teilarray von $top+1$ bis $bottom$
- stelle dann sicher, dass Heapeigenschaft erfüllt ist von top bis $bottom$

- 1) Ermittle das größere der beiden Kinder "child" (falls Kinder existieren und im vorgegeb. Bereich liegen)
- 2) vergleiche $vec[top].key$ mit $vec[child].key$
Falls $vec[top].key > vec[child].key$, fertig!
Sonst: vertausche Einträge von top und $child$.
- 3) Wende heapify rekursiv an auf den Bereich $child, \dots, bottom$.



Korrektheit der Methode folgt aus Austausch + rekursiven Aufruf.

\Rightarrow Heapeigenschaft kann also durch wiederholtes Aufrufen von `heapify` hergestellt werden.

```

/**
 * turns array into a heap
 * @param vec the array to which this happens
 */
private static void createHeap(Item[] vec) {
    for (int i = vec.length/2 - 1; i >= 0; i--) {
        heapify(vec, i, vec.length - 1);
    }
}

/**
 * establishes heap property in a certain range
 * @param vec the array in which this happens
 * @param top start of the range
 * @param bottom end of the range
 */
private static void heapify(Item[] vec, int top, int bottom) {
    Item temp;
    int child;

    if (2*top+1 > bottom) return; // nothing to do

    if (2*top+2 > bottom) {
        // vec[2*top+1] is only child of vec[top]
        child = 2*top+1;
    } else {
        // 2 sons, determine bigger one
        if (vec[2*top+1].key > vec[2*top+2].key) {
            child = 2*top+1;
        } else {
            child = 2*top+2;
        }
    }
}

```



```

} //endif

// check if exchange is necessary
if (vec[top].key < vec[child].key) {
    temp = vec[top];
    vec[top] = vec[child];
    vec[child] = temp;
    // recursive call for possible further exchanges
    heapify(vec, child, bottom);
} //endif
}

```

Beispiel:

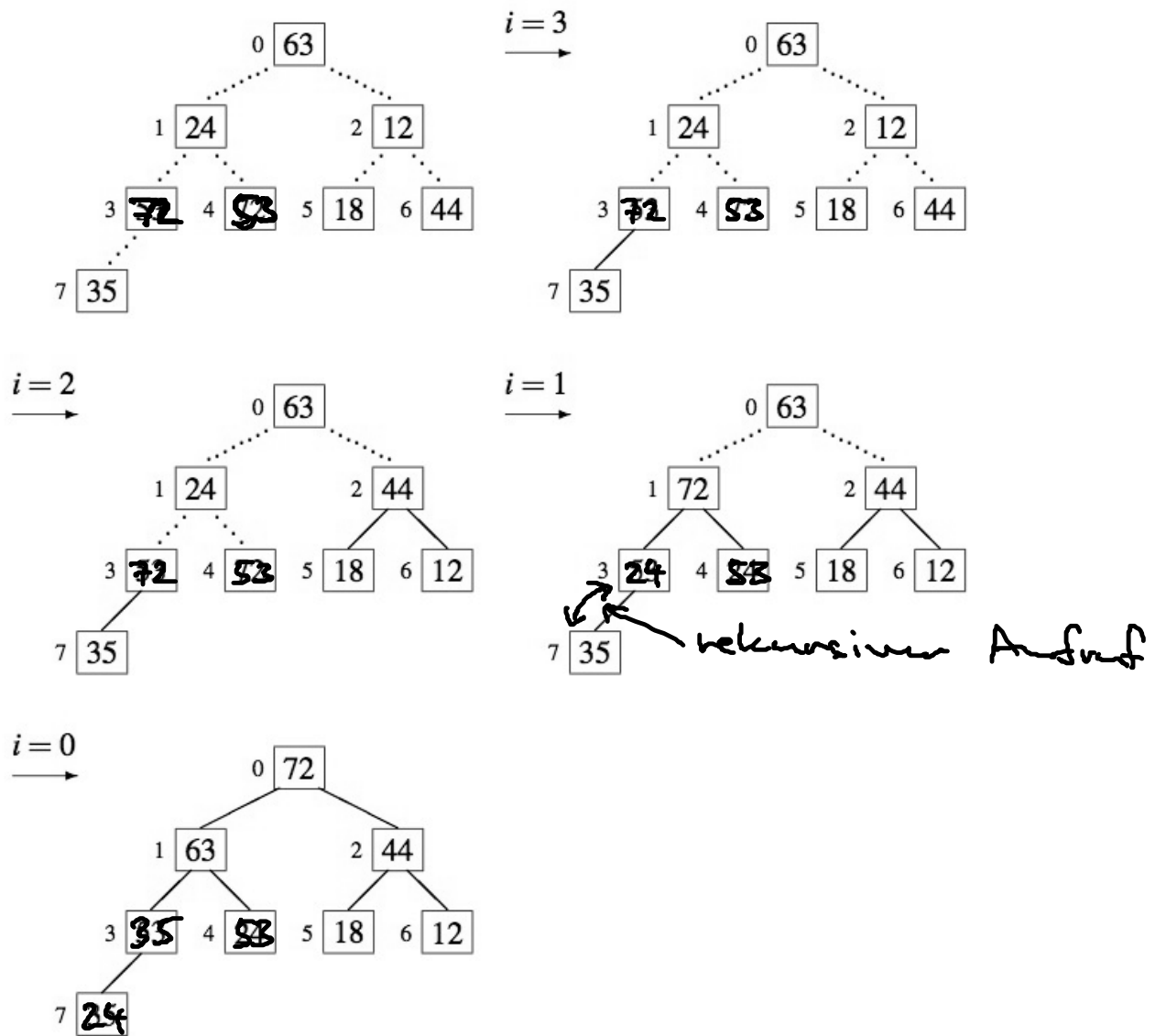


Abbildung 10.14: Ein Beispiel für `createHeap()`.

Theorem: Das Herstellen der Heapeigenschaft funktioniert mit Laufzeit $O(n)$.